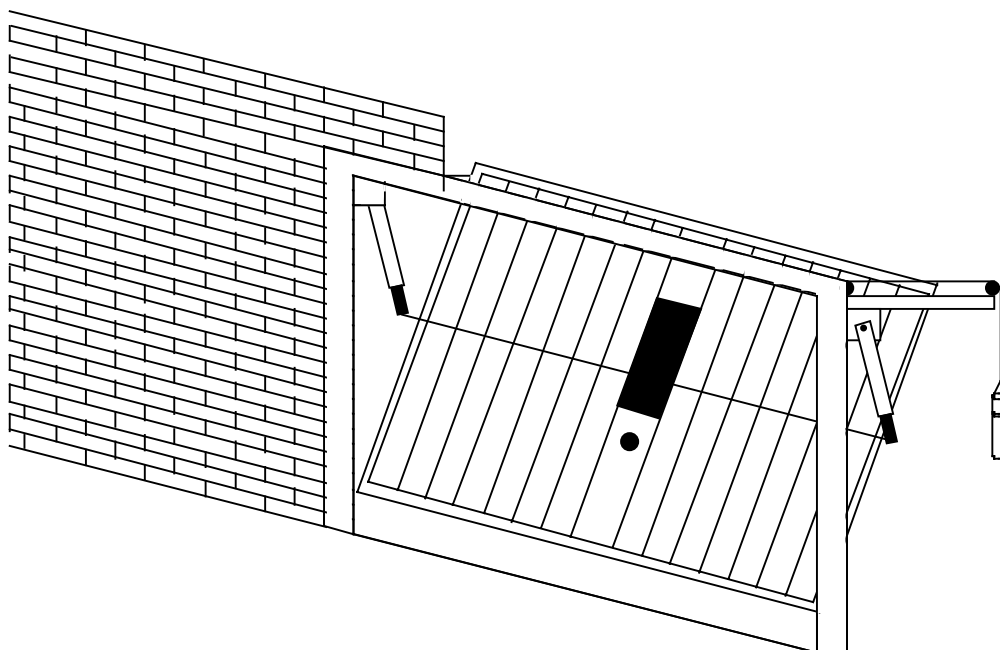




**GEBRUIKSAANWIJZING
EWR02 + EWR040
“EURO - WEIGHT”**



EURO - WEIGHT

00-100073

OPGELET:

- 1) **LEES EN VOLG DE INSTRUCTIES ZEER AANDACHTIG**
- 2) Bewaar of plaats de afstandsbedieningen (Drukknop, zender,...) buiten het bereik van kinderen.
- 3) Deze handleiding is enkel gericht naar gekwalificeerde personen die kennis hebben van constructiecriteria en veiligheidsvoorschriften als voorzorg bij ongelukken met gemotoriseerde garagepoortopeners.
- 4) **Wij staan geen garantie toe als het defect te wijten is aan een fout bij de montage!**

A. TECHNISCHE CARACTERISTIEKEN VAN DE EURO-WEIGHT MOTOR

De euro-weight is een onomkeerbare motor gebruikt voor de automatisering van binnenblijvende kantelpoorten uitgebalanceerd met tegengewichten of veren.

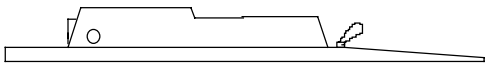
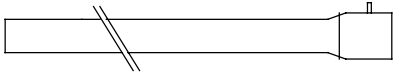
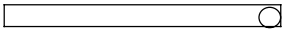
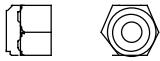
	Uitbalanceren	
	Met tegengewichten	Met veren
Maximale breedte van de poort Maximaal gewicht van het poortblad	4 m 300 Kg	3 m 135 Kg
Maximale koppel	300 Nm	
Snelheid van de arm	1,8 min-1	
Motorvermogen	350 W	
Stroomopname	1,47 A	
Condensator	12,5 µF	
Maximale continue werktijd	20 min	
Intensiteit van het verkeer	50 %	
Temperatuur tijdens de werking	- 20 tot + 70 °C	
Gewicht	23 Kg	
Geluidsniveau	< 70 dB	
Beschermingsklasse	IP 300	

B. MATERIAAL BESCHRIJVING

Voor het automatiseren van een kantelpoort met tegengewichten moeten we beschikken over de volgende materialen:

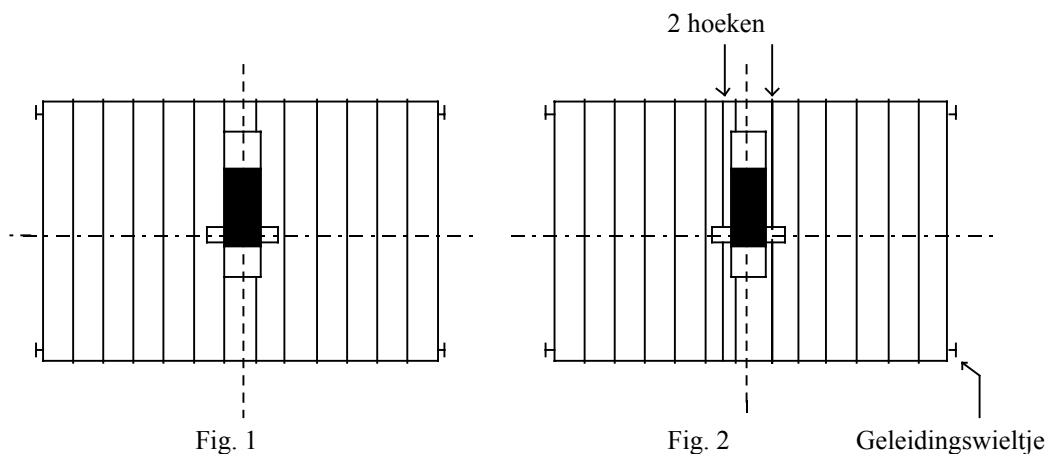
- 1 motor EURO-WEIGHT type EWR02
- 1 set toebehoren centrale opstelling Type EWR040

Alle elementen staan hieronder omschreven en afgebeeld:

Ref.	Aantal	Omschrijving	Afbeelding
A	1	Motorblok met sturing	A 
B	2	Horizontale buizen	B 
C	2	Vertikele holle latten	C 
D	2	Volle latten	D 
E	2	Bevestigingshoeken	E 
F	2	Buisgeleidingen	F 
G	2	Schroef M8/40	G 
H	2	Moer nylstop M8	H 

C. MECHANISCHE MONTAGE

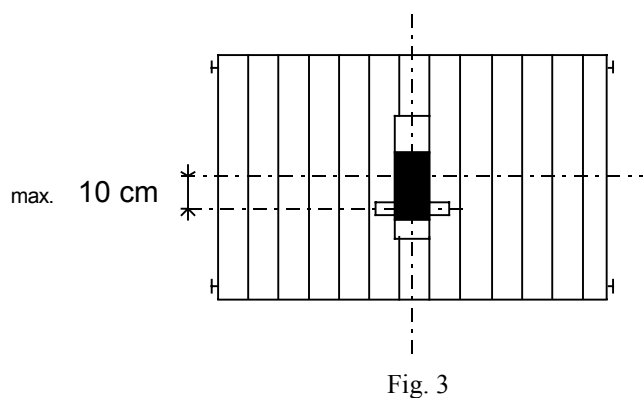
1) PLAATSSEN VAN DE MOTOR OP HET POORTBLAD



Opgelet

Indien u zich een set eidelopen aangeschaft heeft, plaats deze dan eerst alvorens de motor op het poortblad te plaatsen volgens de elektrische montagevoorschriften.

De motor wordt geplaatst in het midden en rechtstreeks op het poortblad als dit mogelijk is (Fig. 1) Zoniet plaats dan 2 ophangijzers op de volledige hoogte van de poort en plaats de motor er tussen (Fig. 2) Voor poorten met tegengewichten die makkelijk te bewegen zijn, is het aangeraden om de horizontale aandrijfhuizen van de motor te plaatsen in het midden tussen de geleidingsrolletjes van het poortblad.



In het geval dat de poort moeilijk in beweging te brengen is, is het aangeraden om de horizontale aandrijfhuizen enkele centimeters lager te plaatsen (max. 10 cm). (Fig. 3)

Voor poorten met veren dient u de uitgangsarman 2 cm boven de fixatieplaatjes van de veren te plaatsen op het poortblad. Op die manier kan de motor een maximale sluiting uitvoeren.

2) PLAATSING VAN DE VERTICALE TELESCOPISCHE ARMEN

Sommige poortlijsten van binnenblijvende poorten beschikken over een plaat met een gaatje aan de kruising van de verticale en horizontale geleidingsrail die toestaat om de telescopische arm daaraan te monteren.

Indien dit niet het geval is las dan een plaatje aan de kruising van de rails of gebruik ophangijzer "E" die meegeleverd is.

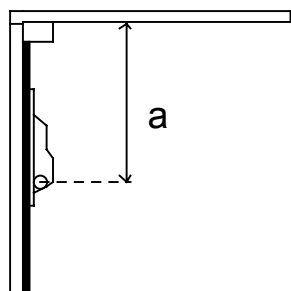


Fig. 4

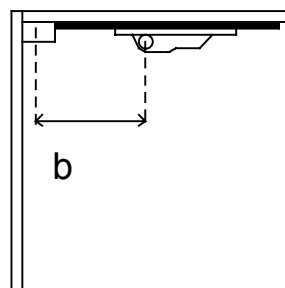


Fig. 5

Het bepalen van het bevestigingspunt op dit plaatje gebeurt door de hoogte "a" te meten tussen de onderkant van de horizontale geleidingsas tot het midden van de uitgangsas van de motor met het poortblad in gesloten stand.

Trek van dit getal ± 30 mm af, zo bekomt u de afstand "b" ($b = a - 30\text{mm}$).

Plaats het poortblad in open toestand en breng hoogte "b" vanaf het midden van de as over naar het bevestigingsplaatje.

De kruising van hoogte "b" met een streep gebracht op $\pm 30\text{mm}$ onder de onderkant van de horizontale rail geeft u het midden punt om een bevestigingsopening te maken van 10mm diameter.

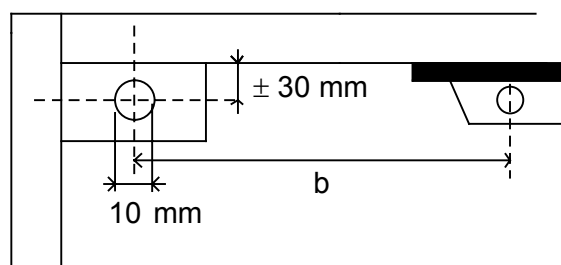


Fig. 6

Op deze manier bekomt men een minimale verplaatsing tussen de twee delen van de telescopische armen wat een stabiele en regelmatige beweging garandeert.

Bevestig nu de holle latten "C" aan de bevestigingsophangijzers "E" of aan het bestaande aanhechtingspunt met behulp van de schroef "G" en Nylstopmoer "H" die meegeleverd worden.

3) PLAATSING VAN DE ARMGELEIDINGEN "F"

Plaats de armgeleidingen "F" op ongeveer 5mm van de zijkant van het poortblad op een hoogte zodat de horizontale buizen perfect horizontaal gemonteerd zijn (Fig. 7)

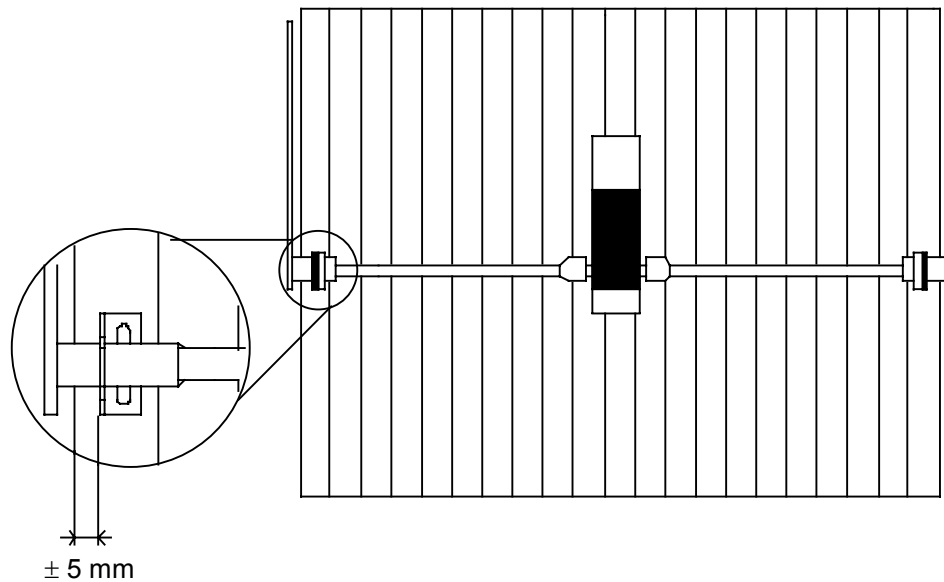


FIG 7

4) PLAATSEN VAN DE HORIZONTALE AANDRIJFBUIZEN

Plaats het groefgedeelte op de uitgangsas van de motor. Herleid de lengte van de horizontale buis zodanig dat er 15 mm ruimte is tussen het einde van de buis en de holle lat in perfect verticale stand (Fig.8)

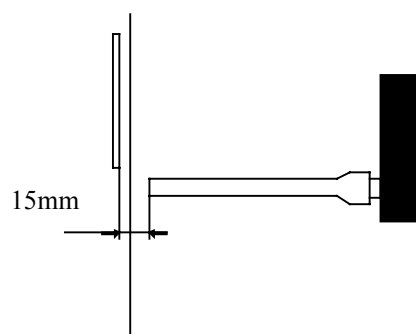


FIG 8

5) LENGTE BEPALING VAN DE HOLLE LATTEN VAN DE TELESCOPISCHE ARMEN

Beweeg de poort van gesloten stand naar open stand terwijl u de afstand tussen de holle latten en de horizontale buis observeert in de verschillende posities. Indien de lat te lang is kort deze dan in maar let erop dat deze zo lang mogelijk blijft. Dit om een zo klein mogelijke telescopische beweging te krijgen waardoor de poort veel stabiel zal bewegen.

Vergeet niet de holle latten te ontbramen na het afsnijden.

Alvorens de holle en volle lat definitief samen te stellen de volle lat invetten.

6) SAMENSTELLING VAN DE HORIZONTALE EN TELESCOPISCHE ARM

Nu moeten de verticale treklatten en horizontale buizen aan elkaar bevestigd worden. Alvorens de bevestiging definitief uit te voeren moet men de poort open en dicht bewegen. Dit om na te zien of alle montages goed zijn uitgevoerd en de poort soepel, zonder enige tegenwerking te bewegen is.

De bevestiging kan op 2 manieren uitgevoerd worden :

- * Lassen : deze las moet op de volledige omtrek van de buis uitgevoerd worden
- * Bout M8 : het is belangrijk om de boring uiterst precies uit te voeren om speling en later breuk te voorkomen (vermijd ovale gaten)

LET OP ! Bij het lassen of boren moet de poort perfect gesloten zijn

7) HERUITBALANCEREN VAN DE KANTELPOORT

Het gewicht van het poortblad is vergroot door het gewicht van de motor en zijn toebehoren. Hiertoe dient men de poort opnieuw uit te balanceren. Hiervoor plaatst men de motor in de ontkoppelde stand zodanig dat met de poort manueel kan bedienen.

Systeem met tegengewichten

Verhoog het tegengewicht opdat de poort weer in evenwicht is. Op iedere plaats moet de poort blijven stilstaan en zonder al te grote kracht weer in beweging te krijgen zijn.

Systeem met veren

Raadpleeg de regelinstructies en verhoog de trekkracht van de evenwichtsveren teneinde het verhoogde gewicht van het poortblad te compenseren zodanig dat de poort opnieuw in balans is.

E. ELECTRISCHE AANSLUITING EN INSTELLING VAN DE INSTALLATIE

De elektrische aandrijving EURO - WEIGHT EWR02 is voorzien van een ingebouwde stuurkast DE/11. Verschillende configuraties voor de installatie zijn mogelijk in functie van gekozen opties zoals :

- Veiligheidseindeel voor deurtje
- Electro-magnetisch slot

De elektrische kabel die de beschikbare toestellen verbindt op het poortblad met de sturingskast dient geplaatst te worden aan de telescopische arm door middel van plastic hechters, zoals aangeduid op figuur 9.

De kabel dient bochten te vormen daar waar de buizen t.o.v. elkaar draaien zodat de kabel niet onderhevig zou zijn aan de spanning tijdens de beweging.

LET OP ! Steeds soepele kabel gebruiken

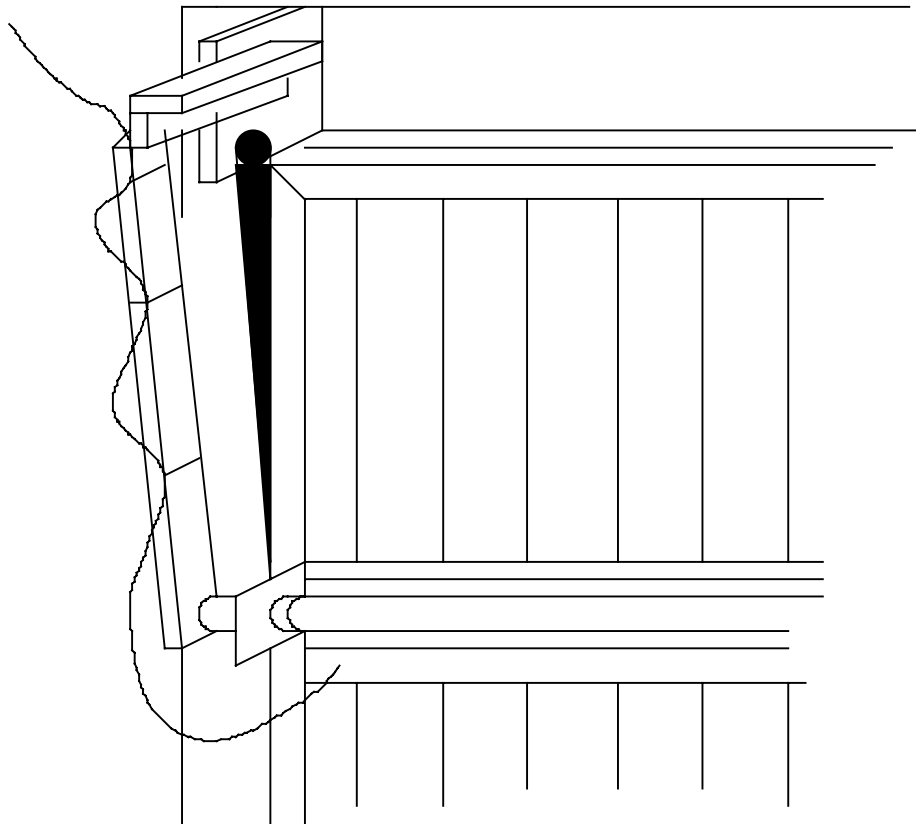


Fig. 9

De elektrische aandrijving bestaat uit verscheidene elementen zoals weergegeven in figuur 10.

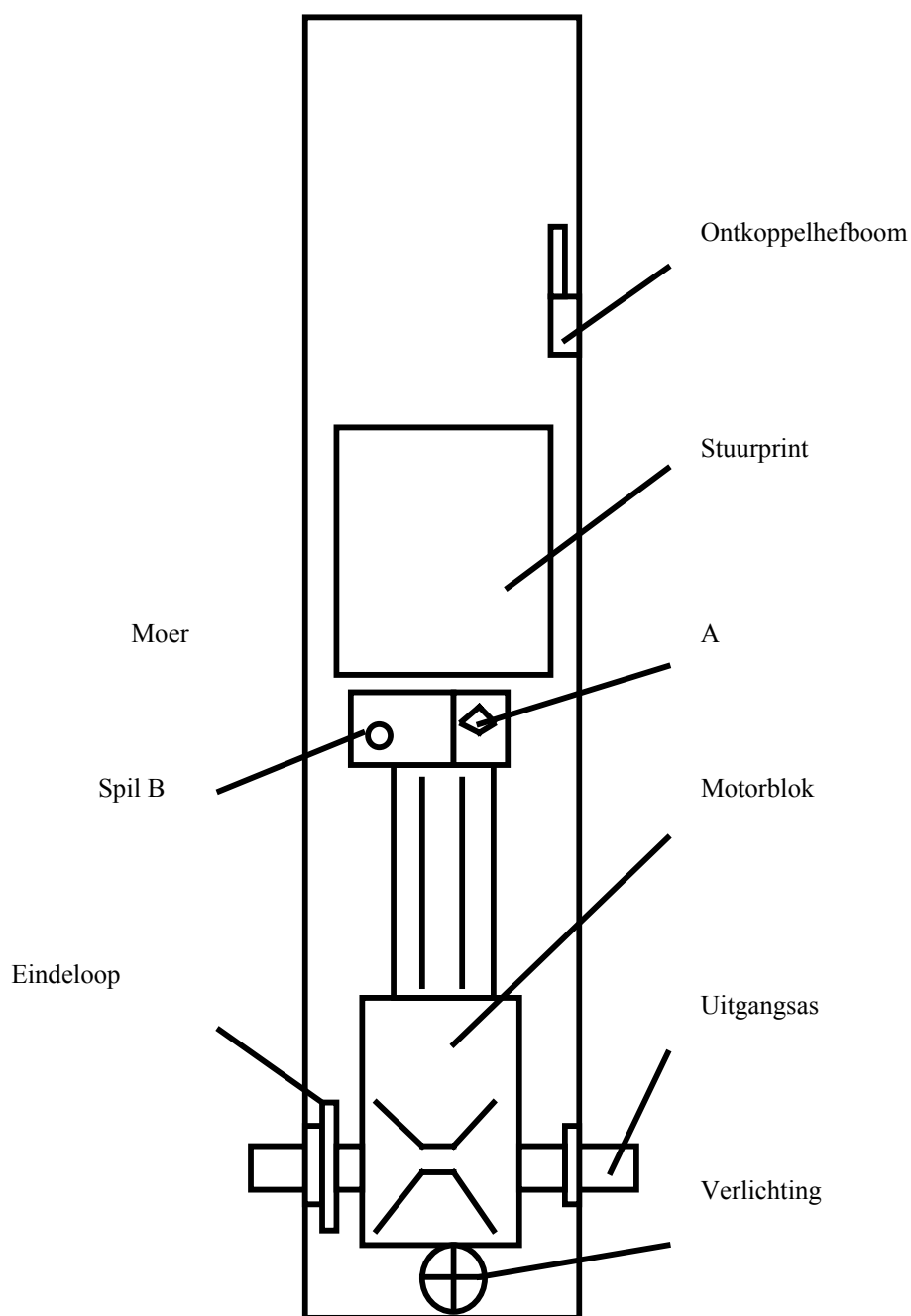


Fig.

10

Aansluitschema van de aandrijving EURO-WEIGHT -met stuurkast DE/11 - monokanaals ontvanger.

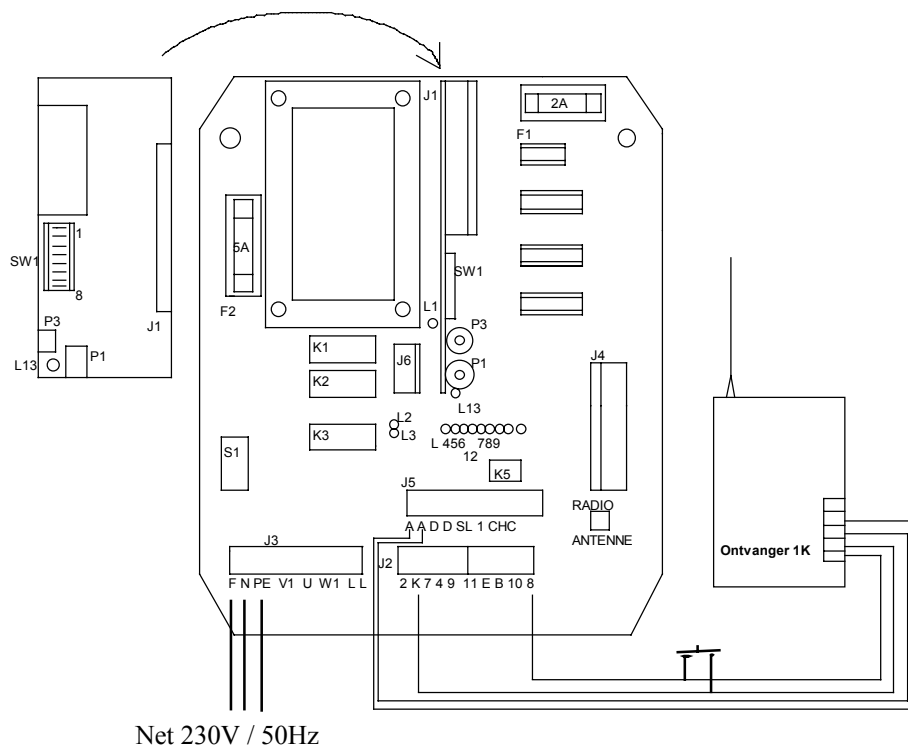


Fig11

In dienst stellen en regelen van de functioneringsparameters

Verzekert u ervan dat zich niets in de weg van de poort bevindt alvorens een plaatsing uit te voeren. De automatisatie die u geïnstalleerd hebt functioneert op de volgende manier. Bij iedere druk op de knop of op de zenderknop (verbinding tussen klem 8 en K)

- De motor opent de poort
- De motor stopt
- De motor sluit de poort

U kunt nu het elektrische gedeelte op punt zetten.

Plaats de schakelaars DIP7 en 8 van de schakelaar SW1 tot 8 in de ON-positie.

- DIP7 : ON Motor starten zonder vertraging
- DIP8 : ON Verlichtingsmodule ingesteld op 3 minuten

Afregeling van de eindelopen

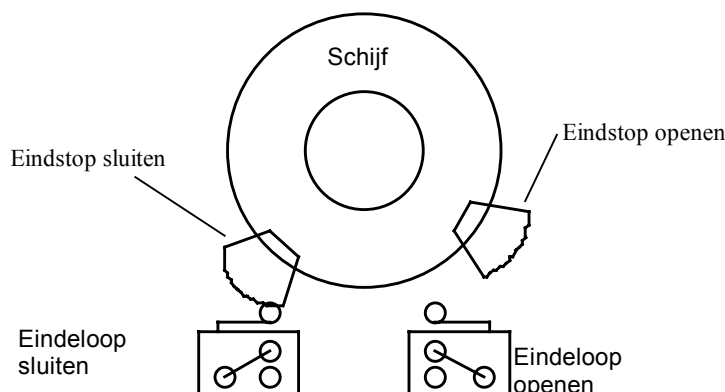


Fig. 12

- Aan de linkerkant van de motorreductor zijn de eindelopen gemonteerd dewelke de motor kunnen laten stoppen bij het openen en het sluiten.
- Ontgrendel de poort met de ontgrendelhefboom.
- Open manueel de poort.
- Verplaats de eindeloopschakelaar (gemonteerd op de schuif) zodat deze op de plaats van de sluiteindeloopschakelaar komt te staan. (Gebruik daarvoor een inbussleutel n°3)
- Plaats de poort in sluitpositie.
- Verplaats nu de sluitstop op de zelfde wijze zoals de openeindstop.
- Plaats nu de poort, manueel, halfweg.
- Controleer nu of de motor in sluitrichting draait bij het drukken op de drukknop. De stuurprint DE/11 is voorzien van de LED's L2 en L3, dewelke de draairichting van de motor weergeven.
Rode LED L3 licht op tijdens de openingsfase en de groene LED L2 licht op tijdens de sluitingsfase.
(Als dit niet het geval zou zijn kunnen draden V1 en W1 worden verwisseld zonder draad U1 te veranderen).
- Vergrendel de poort door de ontkoppelhendel naar beneden te drukken.
- Laat nu de motorisatie werken en regel eventueel de eindstoppen bij zodat de poort in beide posities goed stopt.
Let er echter op dat tussen de moer A en de rondel van de omkeerbeveiliging maximaal 3mm is, bij een gesloten poort, als dit niet zo is herregel de eindeloopschakelaar van het sluiten.

Afregeling van de onderloopbeveiliging

De motor EURO-WEIGHT is voorzien van een onderloopbeveiliging. Deze laat de motor in de andere richting draaien als er een opstakel gedetecteerd wordt tijdens de sluitingsfase.

Fig. 13

- Om de regeling te kunnen volbrengen plaatsen we de poort $\pm 10\text{cm}$ open zodat de omkeerbeveiliging zeker in rustpositie staat.
- Regel de gevoeligheid door het losmaken van de verzekeringspin en het uit- of indraaien van tige B tot een mechanische weerstand ontstaat. Draai nu de tige B twee toeren los en verzeker de moer terug met de veiligheidspin.
- Controleer nu de werking van de automatisatie. Stopt de poort en keert ze terug tijdens het sluiten draai dan schroef B eventueel nog een toer uit.

Vergeet niet de veiligheidsmoer terug te vergrendelen

Afregeling van de werktijd

Deze kan worden ingesteld door het regelen van de potentiometer P1. Verminder de werktijd stelselmatig tot deze te kort is om de beweging volledig uit te voeren. Stel nu de tijd enkele seconden hoger in zodat de werktijd is ingesteld op ± 3 seconden meer dan de nodige tijd voor een volledige beweging.

Automatische sluiting

Om de automatische sluiting actief te maken plaatsen we DIP2 van SW1 tot 8 in de positie 'ON'. Vervolgens kunnen we de gewenste tijd gaan instellen met potentiometer P3.

F. Veiligheidsvoorzieningen

De EURO-WEIGHT is voorzien van een onderloopbeveiliging dewelke enkel actief is tijdens het sluiten van de poort.

Een kantelpoort kan echter voorzien worden van bijkomende beveiligingen zoals pneumatische onderloopbeveiligingen, fotocellen, enz....

G. Noodontgrendeling van de motor

De EURO-WEIGHT is voorzien van een noodontgrendeling dewelke van binnenuit kan worden bediend.

In geval er een spanningsonderbreking optreedt kan de motor eenvoudig worden ontgrendeld door de ontgrendelhefboom te bedienen, waardoor de motor mechanisch ontgrendeld wordt.

Als de automatisatie is voorzien van een elektrisch slot vergeet dan niet van het elektrisch slot te ontgrendelen om de poort manueel te kunnen bedienen.

H. Onderhoud van de motorisatie

- Het is aangeraden dat de glijarmen (vertikaal) en de draaipunten elk jaar worden ingevet om zo een blijvende soepele beweging te garanderen.
- Controleer geregeld het mechanisch lopen van de poort.

INSTALLATIE MET OPTIES

1. Zekerheidsschakelaar bij aanwezigheid van een deur in de poort

Alle geautomatiseerde poorten welke een deur hebben moeten worden voorzien van een veiligheidsschakelaar dewelke detecteert of de deur al dan niet is geopend.

Het NO - contact van de veiligheidsschakelaar kan worden aangesloten op de klemmen 8 en 2 van stekker J2 van de stuurprint DE/11. (het aanwezige brugje moet dan uiteraard worden weggenomen)

2. Electromagnetische vergrendeling

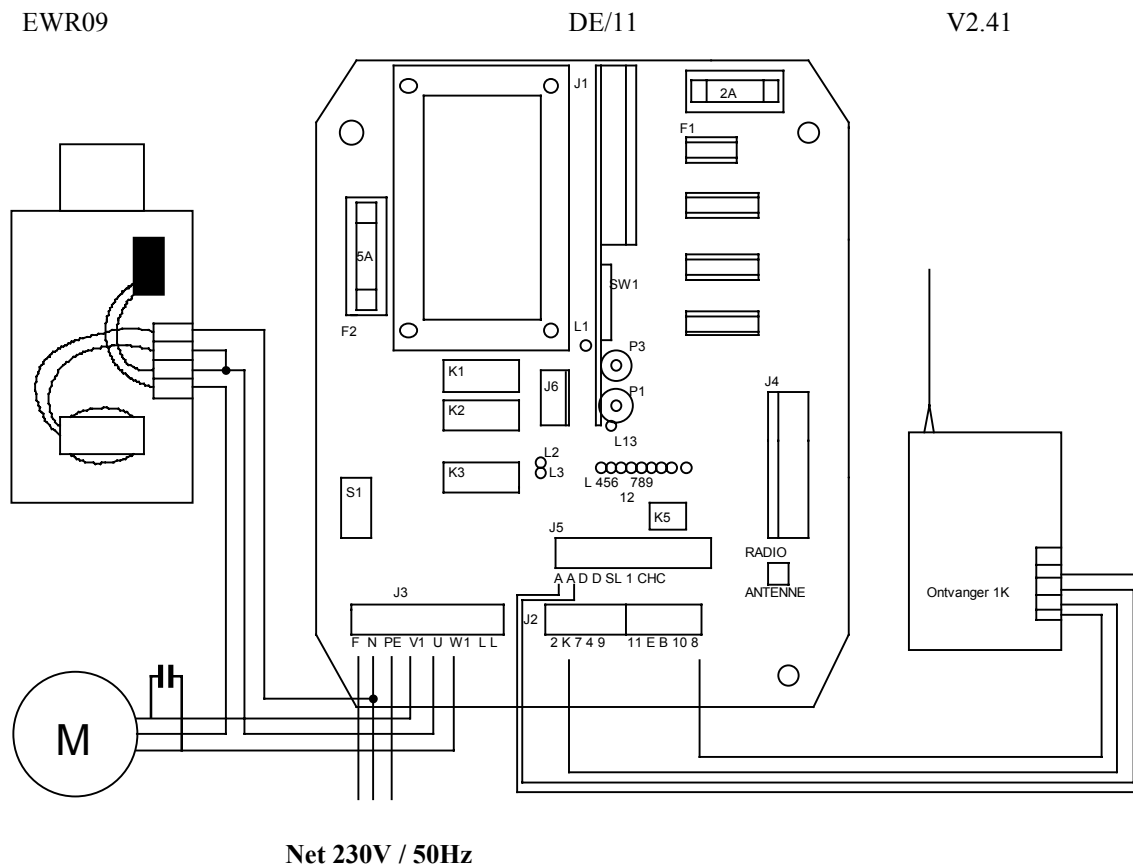
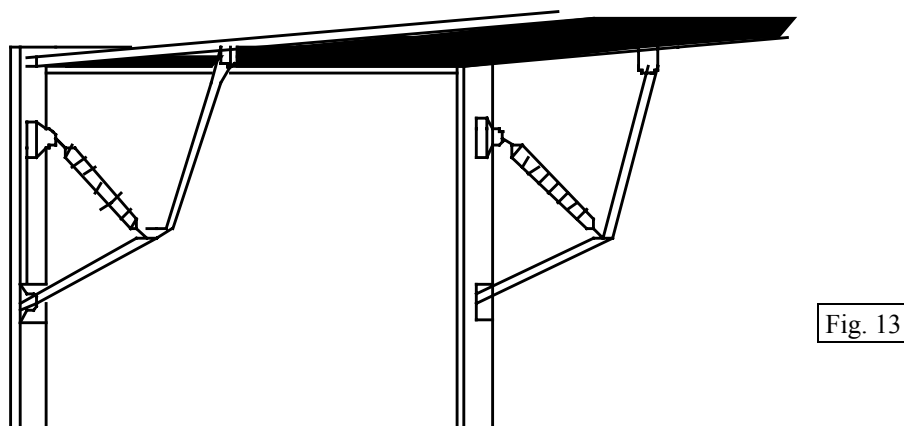


Fig. 14

Montage suggesties voor een motor EURO - WEIGHT op een binnendraaiende kantelpoort gemonteerd met een ROB-systeem met veren type 710 000.



Montage van de telescopische armen

Om de telescopische armen vast te kunnen hechten aan hun hoger aanhechtingspunt, dient men een vrije ruimte te voorzien tussen het poortblad en de veren.

Om dit te doen :

- Open de poort volledig d.w.z., neem het poortblad horizontaal.
- Vergrendel het poortblad in deze positie met behulp van een visse-grippe in de rail zodat de poort niet uit zichzelf kan beneden komen.
- Neem een van de twee veren weg d.m.v. een stang in een van de gaten van de regellat Fig. 14.

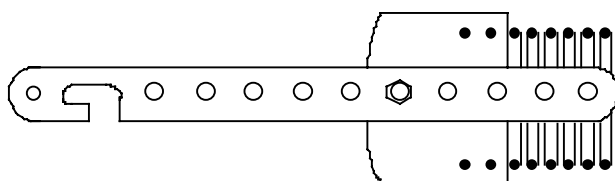


Fig. 14

Trek deze stang naar u toe terwijl u met uw voet tegen de muur steunt.

Haak nu de veer af van de plooiarm en maak deze vervolgens los van de bovenkant.

- Steek een bout M12 in de vaste hechthaak van de veer met de kop naar het poortblad. Bevestig ze met behulp van een schroefmoer. Bevestig nu de veer aan de bout en nu met een zelfvergrendelende schroefmoer (Nylstop) en laat speling tussen de twee schroefmoeren en de haak van de veer.
- De toepassing van het vermelde procedé zal als effect hebben dat het bovenste aanhechtingspunt van de veer een kwart toer draait op de bout M12 en men aldus een vrije ruimte van ongeveer 25mm bekomt tussen het poortblad en de veer.

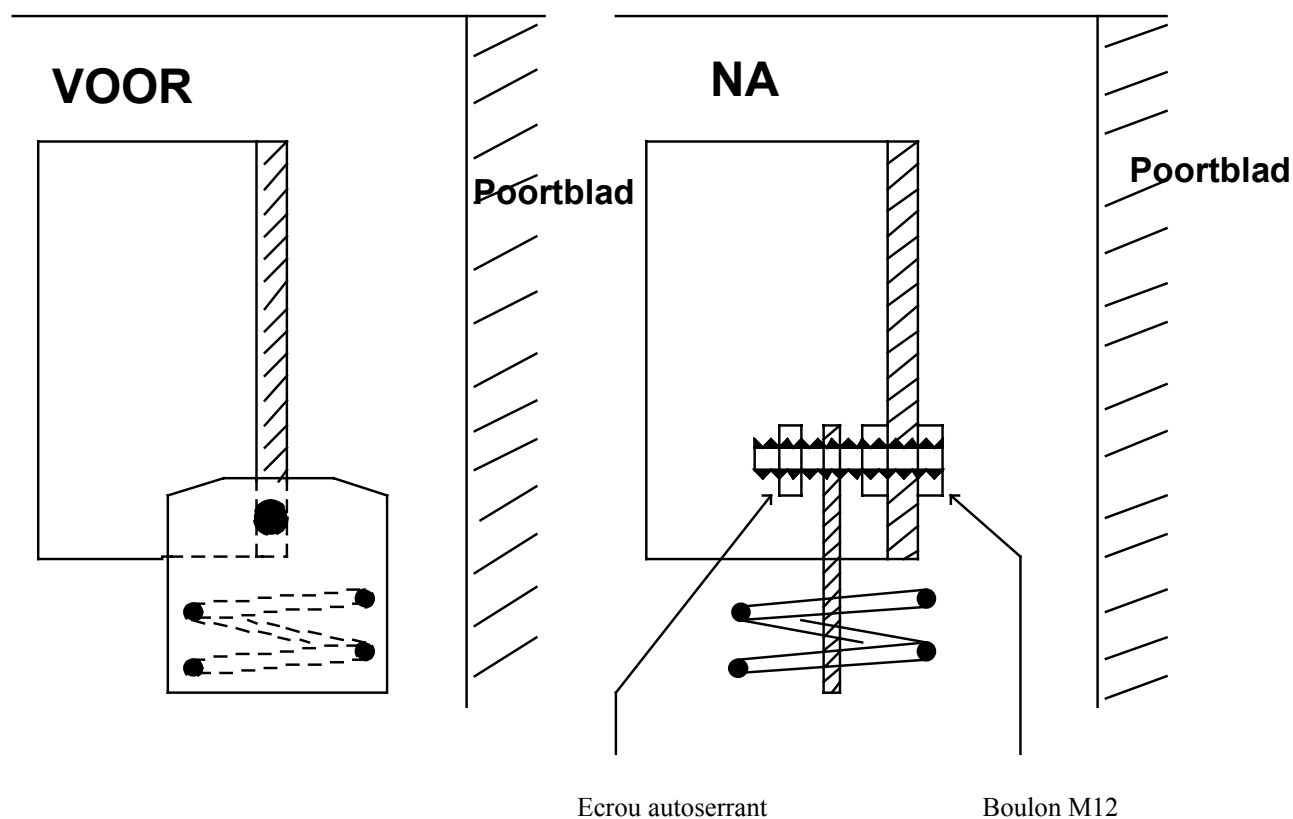


Fig. 15

- Herbevestig de veer van de plooiarm door gebruik te maken van stang zoals tijdens de het loshaken.
- Herneem nu hetzelfde voor de andere veren.
- Ontkoppel het poortblad door de visse-grippe op te heffen.