

RAD751



Capteur radar de détection de véhicules et de personnes

Anti-démolition et fermeture automatique



Manuel d'Installation

automation

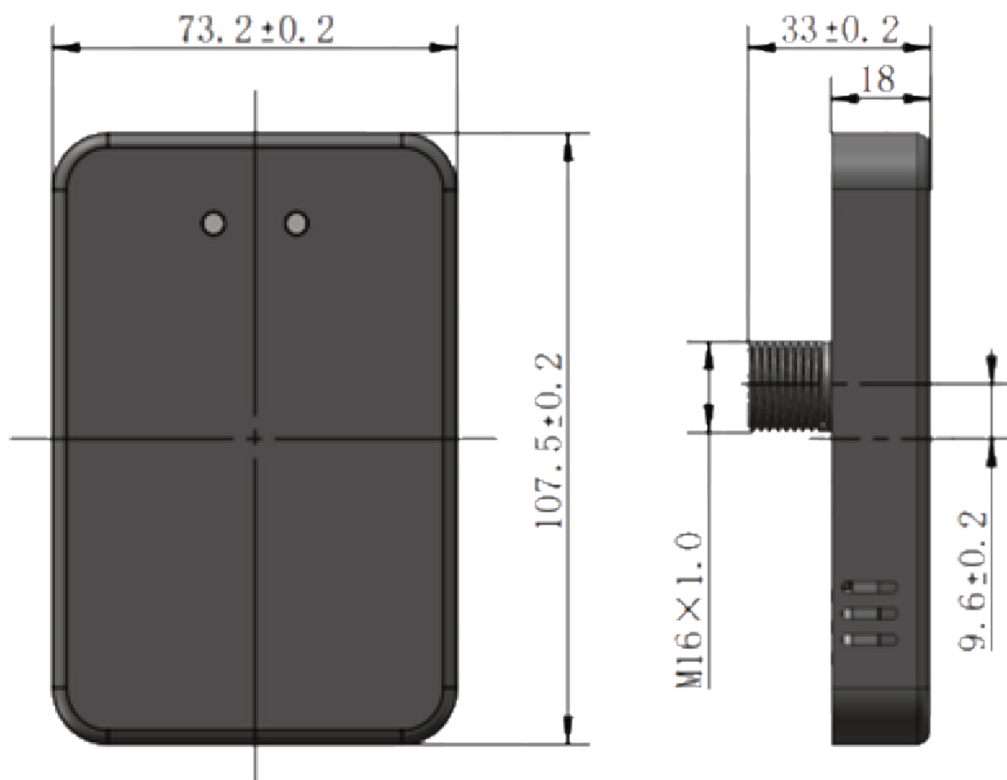
by **nestor**
company

Focus on **expertise**,
supplier of **security**

Vous voulez en savoir plus sur notre gamme complète ?
Contactez votre représentant ou visitez notre
centre de connaissances.

nestor company
E3-laan 93 9800 Deinze - Tel. 32 (0)9 380 40 20
sales@nestorcompany.be - www.nestorcompany.be

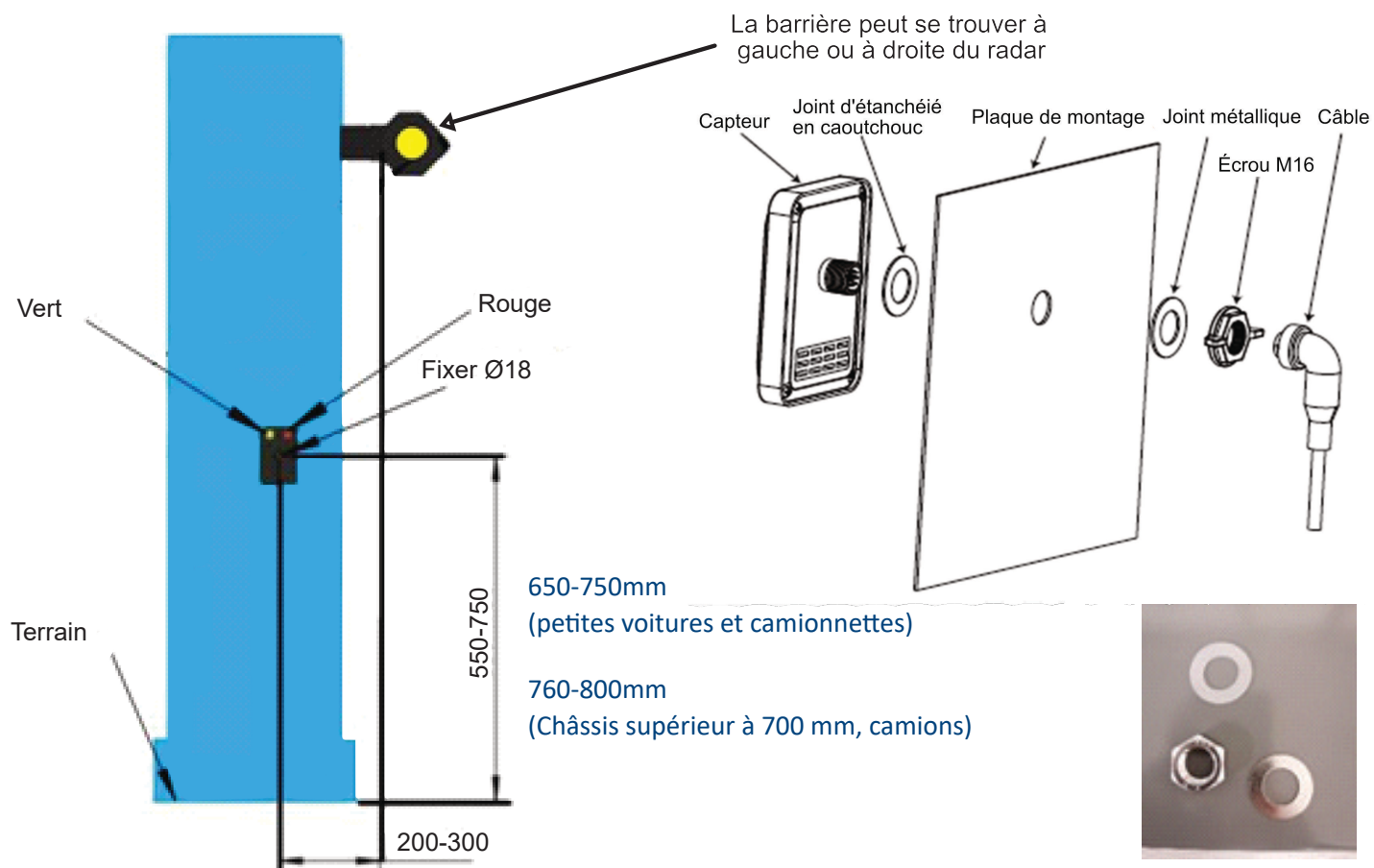
Utilisation et connexion du RAD751



Positionnez l'appareil à la hauteur indiquée dans le schéma suivant.

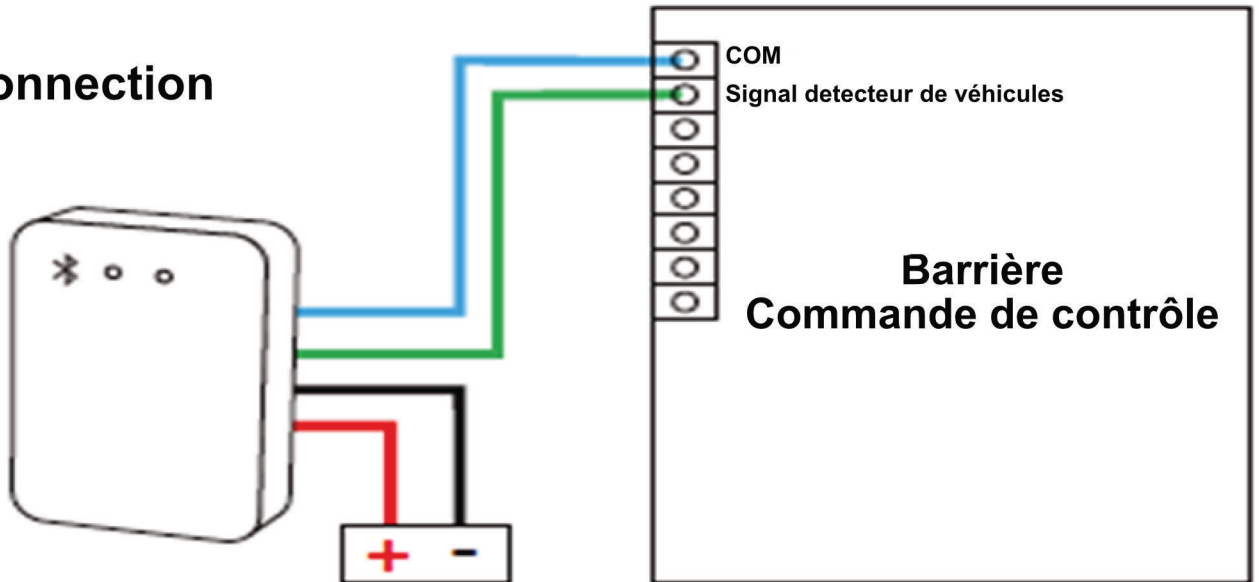
Cela peut être sur la barrière (comme dans le dessin) ou sur un poteau séparé avant ou après la barrière.

- Soulager la tension
- Percer un trou avec une ouverture de 18mm (capteur M16) dans le boîtier de la barrière
- Fixez le capteur avec l'écrou fourni
- Connecter le câble à la carte de contrôle de la barrière
- Connecter le câble au radar
- Vérifier que le câble ne peut pas être coincé lorsque la barrière est actionnée
- Remettre la tension



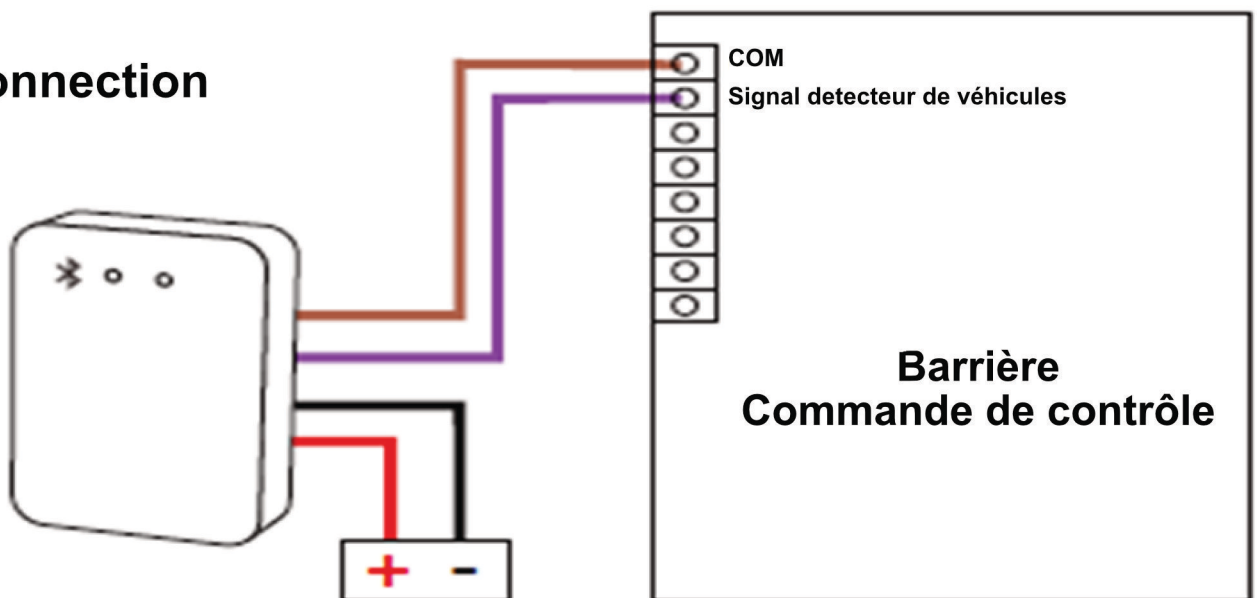
Identification du câble	Couleur du câble	Description	Connexion
12V	Rouge	Power	Connectez le fil rouge à la sortie positive de 12V.
GND	Noir	GND	Le fil noir est connecté à la sortie négative de 12V.
TX	Gris	A+	Le fil gris A+ est connecté au T/R+ du module 485.
RX	Blanc	B-	Le fil blanc B- est connecté au T/R- du module 485.
signal normalement ouvert	Bleu	NO1	Les câbles bleu et vert sont des contacts normalement ouverts et sont connectés au contact ouvert et au GND (pas de différence entre le plus et le moins).
	Vert	NO1	
Signal normalement fermé	Brun	NC1	Les câbles marron et violet sont des contacts normalement fermés et sont connectés au contact fermé et au GND (pas de distinction entre le plus et le moins).
	Violet	NC1	
Enter	Orange	Enter	Fils de rechange
GND	Jaune	GND	

NO connection



Alimentation 9-24Vcc (12V/1A recommandé)

NF connection



Alimentation 9-24Vcc (12V/1A recommandé)

Spécifications techniques

Statut	paramètres	Valeur
État de fonctionnement	Input Voltage	10 ~ 16 V
	Température de fonctionnement	-40 ~ 85 °C
	Puissance	< 2,5W
	Catégorie de protection	IP66
	Connexion/Interface	RS485/ Bluetooth
	Dimensions	107,5 x 73,2 x 18
Zone de détection	zone gauche/droite	Par défaut à +/- 0,5m programmable à +/- 1,5m
	Distance	Par défaut à 3 m Programme de 1 à 6 m
Mise à niveau et programmation	Programmation en ligne	Port série/ bluetooth
	Mise à jour en ligne	Port série/ bluetooth
À utiliser avec	Tous les types de barrières	

2. Programmer le radar avec Bluetooth

Dans le Google App store : **Isensor**



Vous devrez peut-être donner à votre appareil l'autorisation de télécharger et d'installer le fichier

Ou pour l'Iphone d'Apple, recherchez "**Isensor**" dans l'App Store et téléchargez

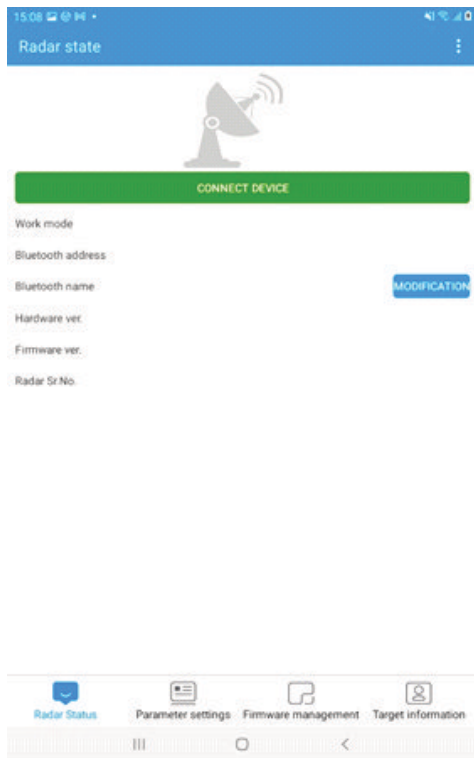


Utilise le mot de passe: 88888888

User password: 88888888

Password can be changed with other 8 digits, only numbers acceptable

Après l'installation, les écrans suivants s'affichent lorsque vous lancez l'application.



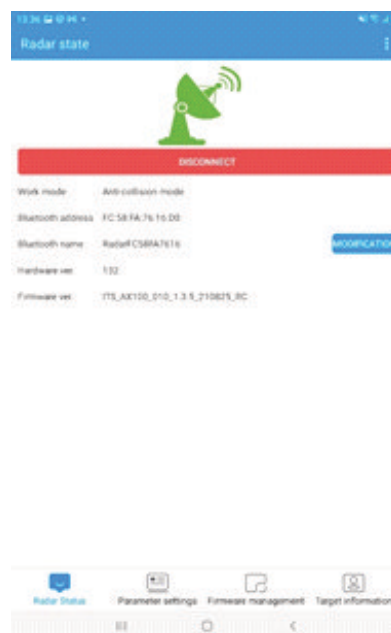
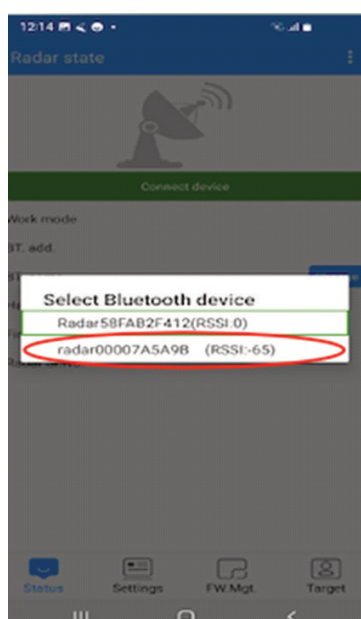
Maintenant, appuyez sur le vert 'Connect Device'

Il se connectera et vous verrez Radar + numéro.

Cliquez dessus et entrez le mot de passe 88888888 (8x8)

Puis appuyez en bas, là où se trouve le radar des contacts de l'application.

Le radar entre en contact avec l'application de votre smartphone et votre ruban devient rouge (il reste rouge tant que vous êtes connecté au radar).

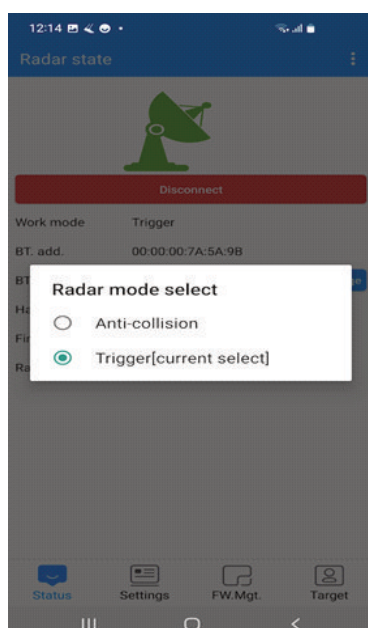


Sur l'écran, vous avez maintenant deux modes possibles que vous pouvez régler :

Mode 1) Anti-collision = anti-chute = sous-garde d'une barrière automatique afin que celle-ci ne tombe pas sur une personne ou un véhicule.

OU

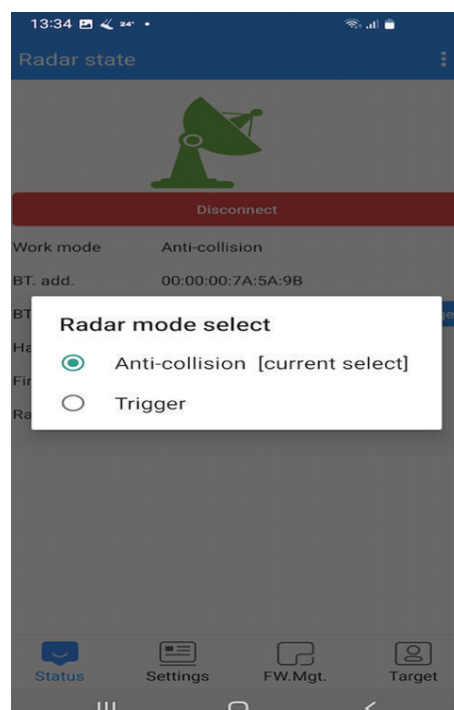
Mode 2) : Triggering = comme un détecteur pour l'ouverture ou la fermeture d'une barrière automatique ou d'un portail (rapide), par exemple. Il constitue donc une alternative aux boucles inductives ou aux cellules photoélectriques avec ou sans réflecteur.



Mode 1

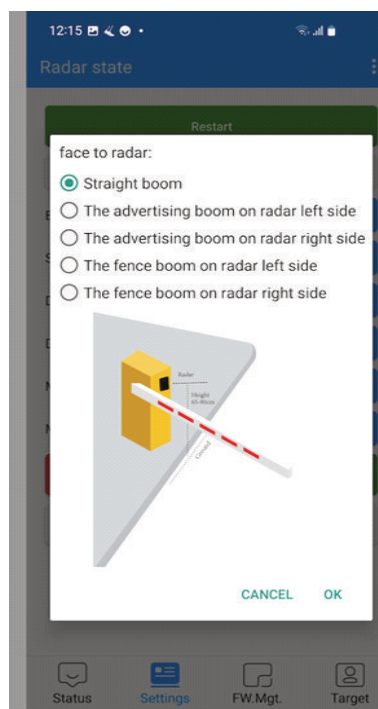
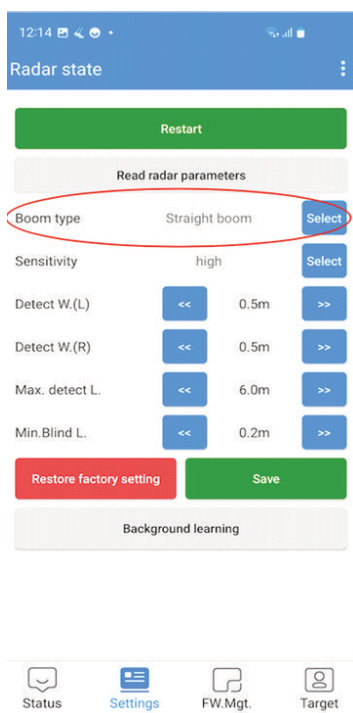
Anti collision = La sous surveillance d'une barrière automatique

Appuyer Anti-collision



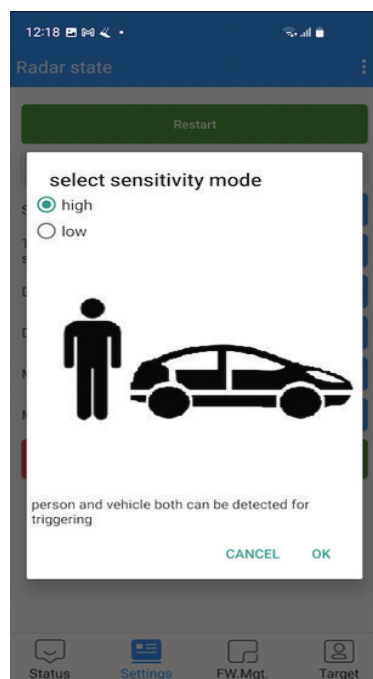
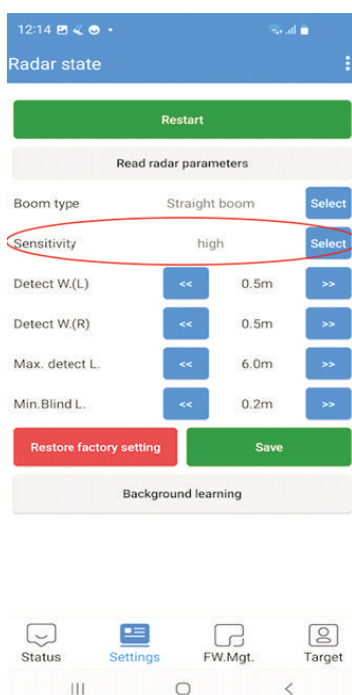
Choisissez la barrière automatique à utiliser

- Appuyez sur **Select**: boom type et faites votre choix et appuyez sur **OK**



Faire le choix de sensitivity:

- Appuyer **Select - Sensitivity**
 - High sensitivity : 1/2 personnes +voiture / camion
 - Low sensitivity: seulement voiture / camion
- Appuyer sur **OK**

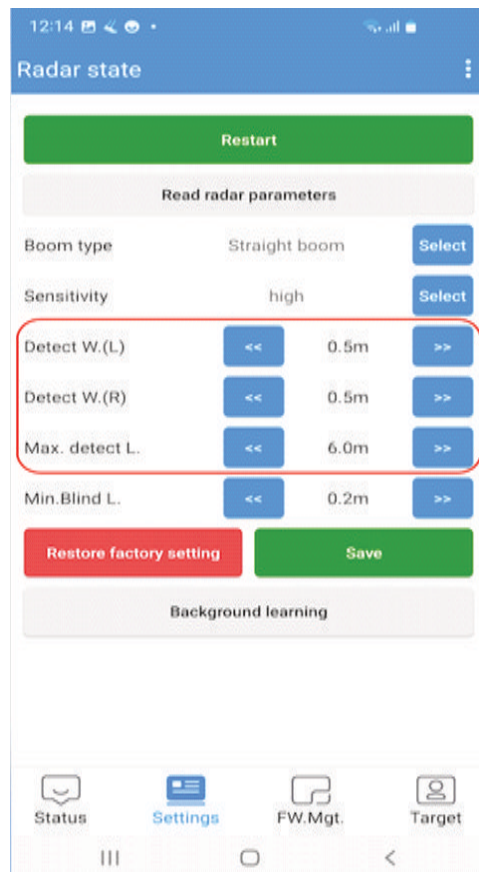
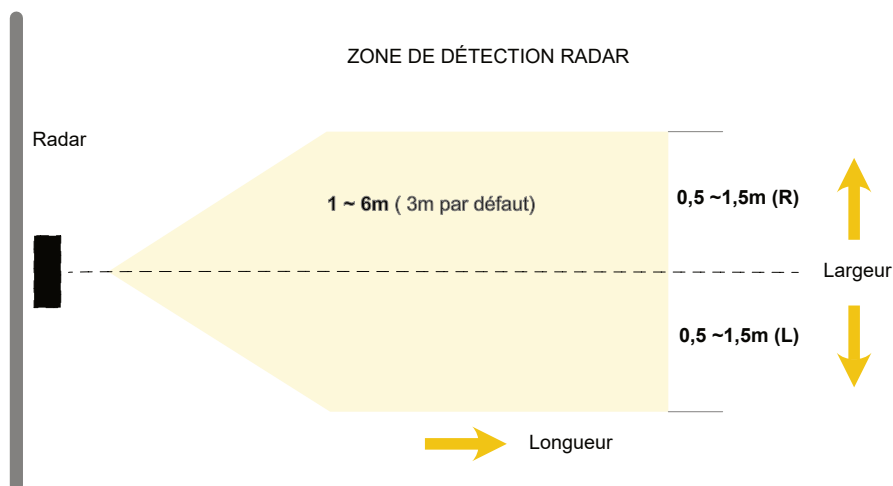


Faits un meilleur choix sur la zone de détection sous la barrière automatiques::

Placer vous devant le radar AX2:

- Détection gauche (L): entre 0,5 1,5 m
- Détection droite (R): entre 0,5 1,5 m
- Détection devant: entre 1,9 6,0m

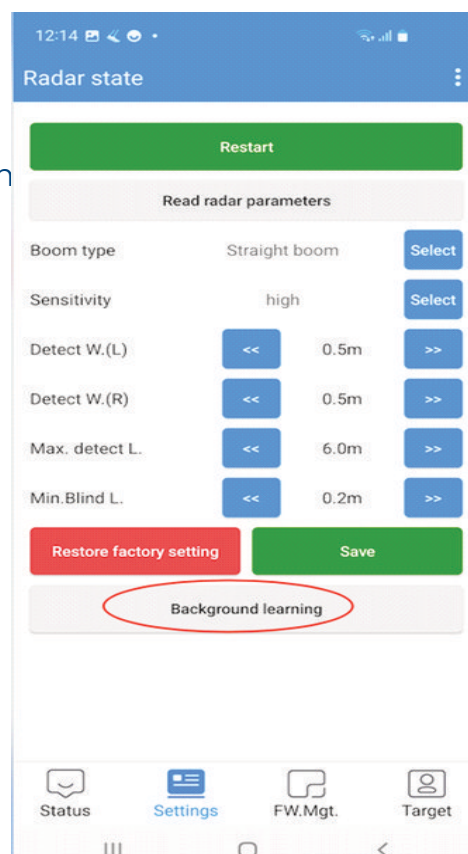
Appuyer sur save



Background - suppression du fond

- La barrière doit être ouverte - barrière levée!
- Aucun object ne doit être présent dans le chan de détection

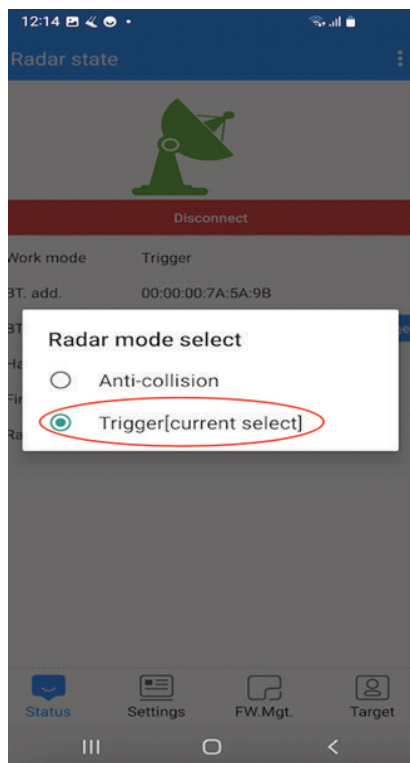
Appuyer sur background learning



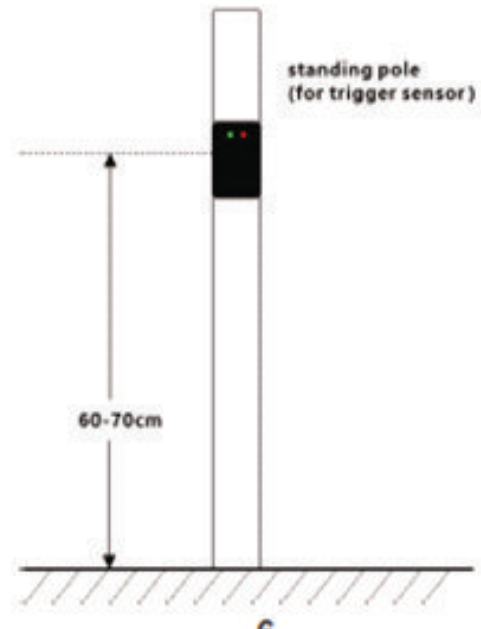
Mode 2

Duk op **Triggering** = comme détecteur d'ouverture ou de fermeture, par exemple, d'un portail ou d'un volet automatique ...

Est donc une alternative aux boucles inductives ou aux cellules photoélectriques



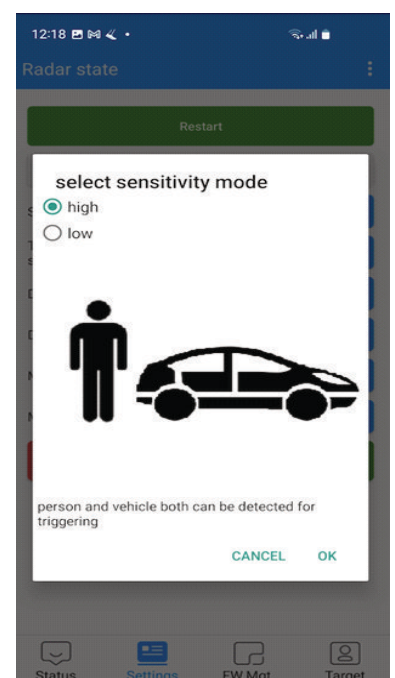
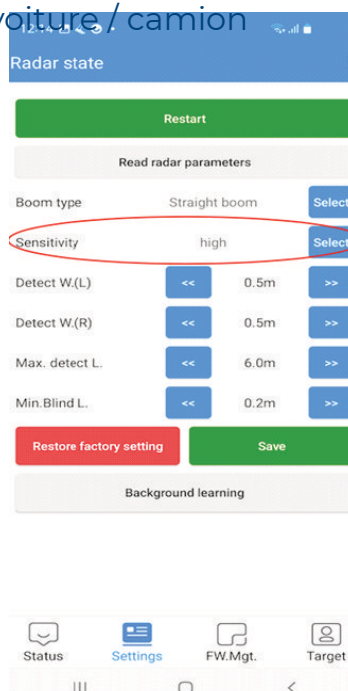
installation position(for trigger use)



Toujours placer le radar à 60 - 70cm du sol

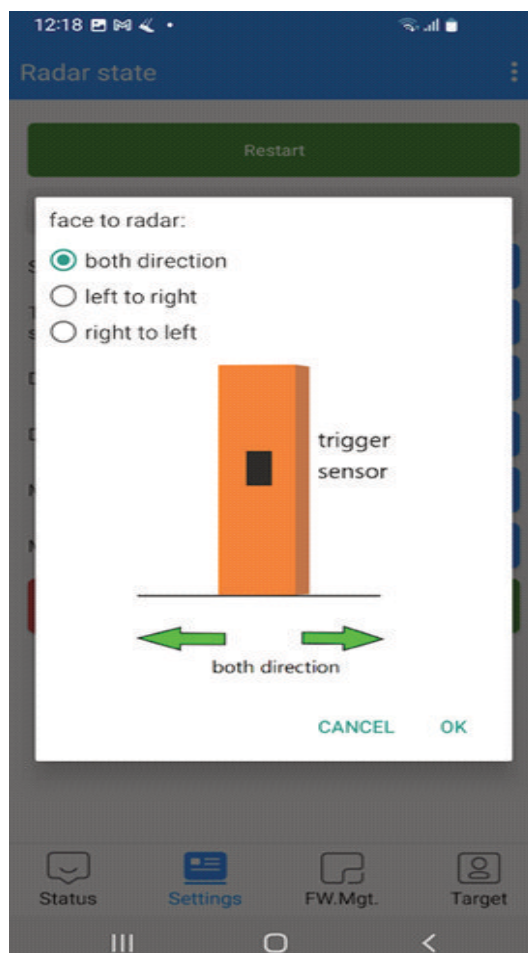
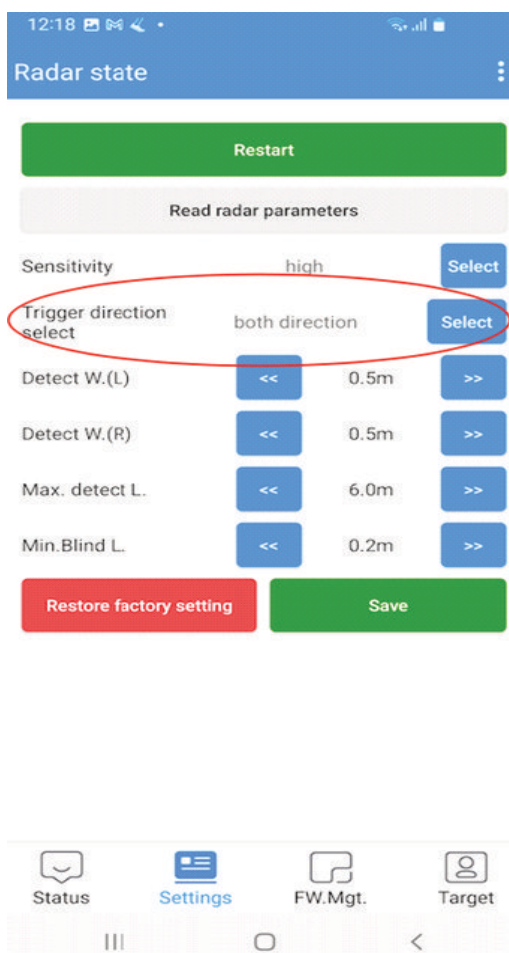
Faire le choix de sensitivity:

- Appuyer **Select - Sensitivity**
 - High sensitivity : 1/2 personnes +voiture / camion
 - Low sensitivity: seulement voiture / camion
- Appuyer sur **OK**



Faire un choix concernant la direction de la détection:

- Appuyer sur **Select** et fait votre choix:
 - Dans les deux (toutes) directions
 - De gauche à droite
 - De droite à gauche
- Appuyer sur **OK**

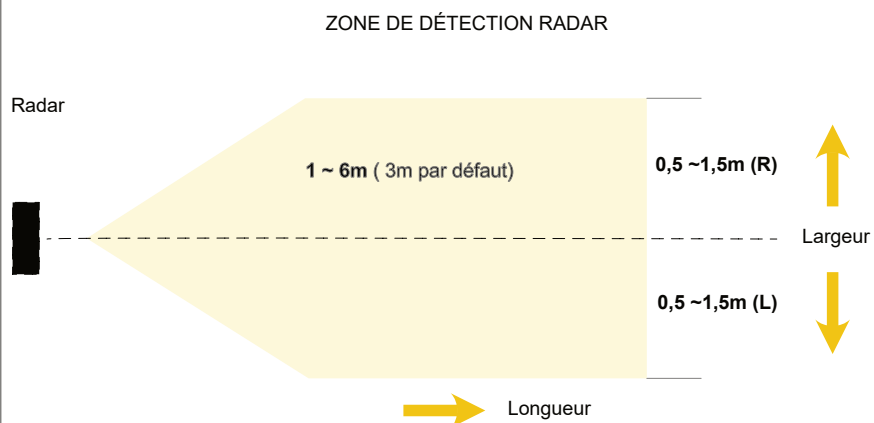


Faits un meilleur choix sur la zone de détection sous la barrière automatiques::

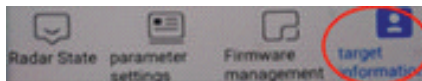
Placer vous devant le radar AX2:

- Détection gauche (L): entre 0,5 1,5 m
- Détection droite (R): entre 0,5 1,5 m
- Détection devant: entre 1,9 6,0m

Appuyer sur save



Target Information



Vous pouvez voir ici la zone de détection du radar, si le cadre bleu n'est pas visible, appuyez sur 'Hide Area' (image 1).



Image 1

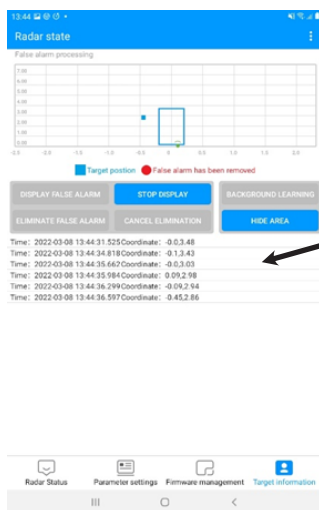


Image 2

Le bloc bleu dans la grille est l'endroit où le radar voit quelque chose. Il donne également les coordonnées (distance entre le radar et la détection) (image 2).

Comme le montre l'image 2, il voit quelque chose en dehors du champ défini et ne doit donc pas entrer en contact

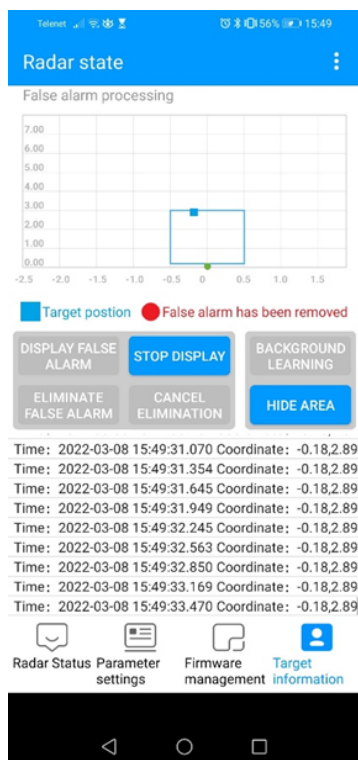


Image 3

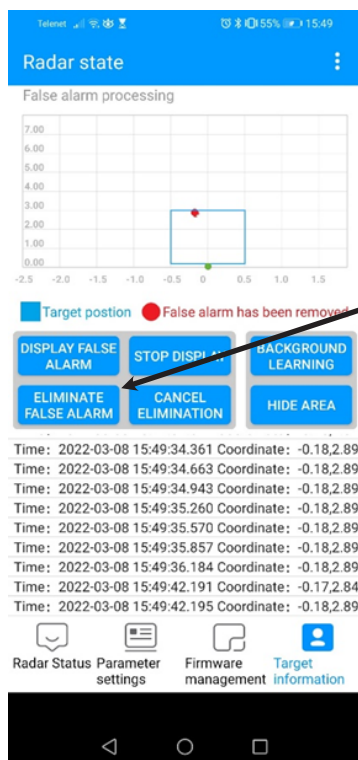


Image 4

Dans l'exemple de l'image 3, un poteau se trouve dans votre zone de détection radar et la barrière ne se ferme pas. Vous pouvez éliminer ce message en 'Eliminate False Alarm'.

Le carré bleu devient alors un point rouge comme le montre l'image 4. Le radar ne réagira plus et la barrière se fermera.

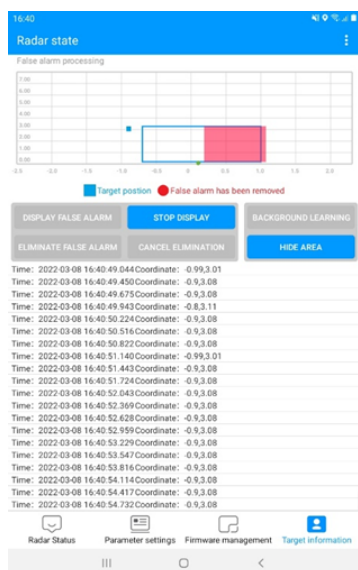


Image 5

Dans l'image 5, il est réglé sur une barrière avec une jupe.



Vous pouvez voir que le radar élimine le champ qui contient la jupe (il ne peut pas être ajusté).

Cela signifie également qu'il est préférable de travailler avec deux radars ici. Avant et après la barrière, et chacune fixée à une barrière à plinthes (mais chacune sur un côté différent).